

# BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE S.T.I.

Génie électronique – Génie électrotechnique – Génie optique

SESSION 2006

## ÉPREUVE DE MATHÉMATIQUES

Durée : 4 heures

**LE CANDIDAT TRAITERA OBLIGATOIREMENT  
LES DEUX EXERCICES ET LE PROBLÈME**

\* \* \* \*

**Il est rappelé aux candidats que la qualité de la rédaction, la clarté et la précision des raisonnements entreront pour une part importante dans l'appréciation des copies.**

L'utilisation des calculatrices électroniques, programmables, alphanumériques ou à écran graphique est **autorisée**, à condition que leur fonctionnement soit autonome et qu'il ne soit fait usage d'aucune imprimante.

Chaque candidat ne peut utiliser qu'une seule machine sur sa table.

En cas de défaillance, elle pourra cependant être remplacée.

Cependant, les échanges de machines entre candidats, la consultation des notices fournies par les constructeurs ainsi que l'échange d'informations par l'intermédiaire des fonctions de transmission des calculatrices sont interdits.

(circulaire n°99-186 du 16 novembre 1999)

Un formulaire de mathématiques est distribué en même temps que le sujet.

BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE			
Coefficient : 4	SESSION 2006	Durée : 4 heures	
SÉRIE : STI GÉNIE ÉLECTRONIQUE – GÉNIE ÉLECTROTECHNIQUE – GÉNIE OPTIQUE		ÉPREUVE : MATHÉMATIQUES	
6 MAI3LR 1	Ce sujet comporte 6 pages	Page 1/6	

### EXERCICE 1 : (4,5 points)

$\mathbb{C}$  est l'ensemble des nombres complexes et  $i$  désigne le nombre complexe de module 1 et d'argument  $\frac{\pi}{2}$ .

1. Résoudre dans l'ensemble  $\mathbb{C}$  l'équation :

$$z^2 - 4z + 16 = 0.$$

2. On considère les nombres complexes :

$$z_1 = 2 + 2\sqrt{3}i \text{ et } z_2 = 2 - 2\sqrt{3}i.$$

a) Déterminer le module et un argument de  $z_1$ .

b) Écrire  $z_1$ , puis  $z_2$  sous forme exponentielle.

3. Le plan est muni d'un repère orthonormal direct  $(O ; \vec{u}, \vec{v})$  d'unité 1 cm.

On considère la rotation  $r$  de centre  $O$  et d'angle  $-\frac{2\pi}{3}$ .

a) Placer les points  $M_1$  et  $M_2$  d'affixes respectives  $z_1$  et  $z_2$  dans le repère  $(O ; \vec{u}, \vec{v})$ .

b) Montrer que le point  $M_2$  est l'image du point  $M_1$  par la rotation  $r$ .

c) On appelle  $M_3$  le point image du point  $M_2$  par la rotation  $r$ .

Calculer l'affixe  $z_3$  du point  $M_3$ .

Placer le point  $M_3$  dans le repère  $(O ; \vec{u}, \vec{v})$ .

d) Démontrer que le triangle  $M_1 M_2 M_3$  est équilatéral.

4. Vérifier que les nombres complexes  $(z_1)^6$  et  $\frac{(z_1)^4}{(z_2)^2}$  sont des entiers naturels.

On utilisera la forme de  $z_1$  et  $z_2$  la plus adaptée.

BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE			
Coefficient : 4	SESSION 2006	Durée : 4 heures	
SÉRIE : STI GÉNIE ÉLECTRONIQUE – GÉNIE ÉLECTROTECHNIQUE – GÉNIE OPTIQUE			ÉPREUVE : MATHÉMATIQUES
6 MAI3LR 1	Ce sujet comporte 6 pages		Page 2/6

## EXERCICE 2 : (4,5 points)

I. On considère l'équation différentielle :

$$(E_0): y'' + 4y = 0$$

où  $y$  désigne une fonction de la variable réelle  $t$ , définie et deux fois dérivable sur l'ensemble  $\mathbf{R}$  des nombres réels, et  $y''$  sa dérivée seconde.

1. Résoudre l'équation  $(E_0)$ .
2. Déterminer la solution particulière  $f$  de  $(E_0)$  vérifiant :

$$f(0) = \sqrt{3} \text{ et } f'(0) = 2 ;$$

où  $f'$  désigne la fonction dérivée de la fonction  $f$ .

3. Montrer que pour tout réel  $t$ ,  $f(t)$  peut s'écrire sous la forme :

$$f(t) = 2 \cos\left(2t - \frac{\pi}{6}\right).$$

4. Calculer la valeur moyenne de  $f$  sur l'intervalle  $\left[0; \frac{\pi}{2}\right]$ .

II. On considère maintenant l'équation différentielle :

$$(E_1): y'' + 4y = 3 \sin t$$

où  $y$  désigne une fonction de la variable réelle  $t$ , définie et deux fois dérivable sur l'ensemble  $\mathbf{R}$ , et  $y''$  sa dérivée seconde.

1. Montrer que si une fonction  $g$  est solution de l'équation  $(E_0)$ , alors la fonction  $h$  définie sur  $\mathbf{R}$  par :  $h(t) = g(t) + \sin t$  est solution de l'équation  $(E_1)$ .
2. Donner une solution particulière, ne s'annulant <sup>pas</sup> pour  $t = 0$ , de l'équation  $(E_1)$ .

erratum -

BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE			
Coefficient : 4	SESSION 2006	Durée : 4 heures	
SÉRIE : STI GÉNIE ÉLECTRONIQUE – GÉNIE ÉLECTROTECHNIQUE – GÉNIE OPTIQUE		ÉPREUVE : MATHÉMATIQUES	
6 MA13LR 1	Ce sujet comporte 6 pages	Page 3/6	

**PROBLÈME : (11 points)**

Sur la feuille annexe, **qui doit être remise avec la copie**, on donne, dans le plan muni d'un repère orthonormal  $(O; \vec{i}, \vec{j})$ , la courbe représentative  $\mathcal{C}_f$  d'une fonction  $f$ , définie sur l'intervalle  $]2; +\infty[$ .

**Partie A : Détermination de la fonction  $f$** 

On suppose que la courbe  $\mathcal{C}_f$  passe par le point A de coordonnées  $\left(3; -\frac{7}{2} + 3 \ln 2\right)$ .

La droite D d'équation  $x = 2$  est une asymptote verticale à la courbe  $\mathcal{C}_f$ .

On note  $f'$  la fonction dérivée de  $f$ .

1. Quelle est la valeur exacte de  $f(3)$  ?
2. Donner sans justification la limite de la fonction  $f$  en 2.
3. On suppose que, pour tout réel  $x$  de l'intervalle  $]2; +\infty[$ ,

$$f(x) = ax - 5 + 3 \ln(x-1) - 3 \ln(x-2).$$

En utilisant la réponse de la question 1, déterminer algébriquement le nombre  $a$ .

**Partie B : Étude de la fonction  $f$** 

On admet que la fonction  $f$  est définie sur l'intervalle  $]2; +\infty[$  par :

$$f(x) = \frac{1}{2}x - 5 + 3 \ln(x-1) - 3 \ln(x-2).$$

1. a) Retrouver par le calcul la limite de la fonction  $f$  en 2.  
b) Montrer que, pour tout  $x$  réel de l'intervalle  $]2; +\infty[$ ,

$$f(x) = \frac{1}{2}x - 5 + 3 \ln\left(\frac{x-1}{x-2}\right).$$

- c) En déduire la limite de la fonction  $f$  en  $+\infty$ .
2. Démontrer que la droite  $\Delta$  d'équation  $y = \frac{1}{2}x - 5$  est une asymptote oblique à la courbe  $\mathcal{C}_f$  en  $+\infty$ . Tracer  $\Delta$  sur la feuille annexe.

<b>BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE</b>			
Coefficient : 4	<b>SESSION 2006</b>	Durée : 4 heures	
<b>SÉRIE : STI GÉNIE ÉLECTRONIQUE – GÉNIE ÉLECTROTECHNIQUE – GÉNIE OPTIQUE</b>			<b>ÉPREUVE : MATHÉMATIQUES</b>
6 MA13LR 1	<b>Ce sujet comporte 6 pages</b>		Page 4/6

3. a) Calculer  $f'(x)$  et montrer que pour tout réel  $x$  de l'intervalle  $]2 ; +\infty[$ ,
- $$f'(x) = \frac{x^2 - 3x - 4}{2(x-1)(x-2)}.$$
- b) Étudier le signe de  $f'(x)$  sur l'intervalle  $]2 ; +\infty[$ .
- c) Dresser le tableau de variation de la fonction  $f$  sur l'intervalle  $]2 ; +\infty[$ .
4. a) Montrer que l'équation  $f(x) = 0$  admet une solution unique  $\alpha$  dans l'intervalle  $[2,1 ; 3]$  et une solution unique  $\beta$  dans l'intervalle  $[9 ; 10]$ .
- b) Déterminer un encadrement d'amplitude  $10^{-1}$  de chacune des solutions  $\alpha$  et  $\beta$ .

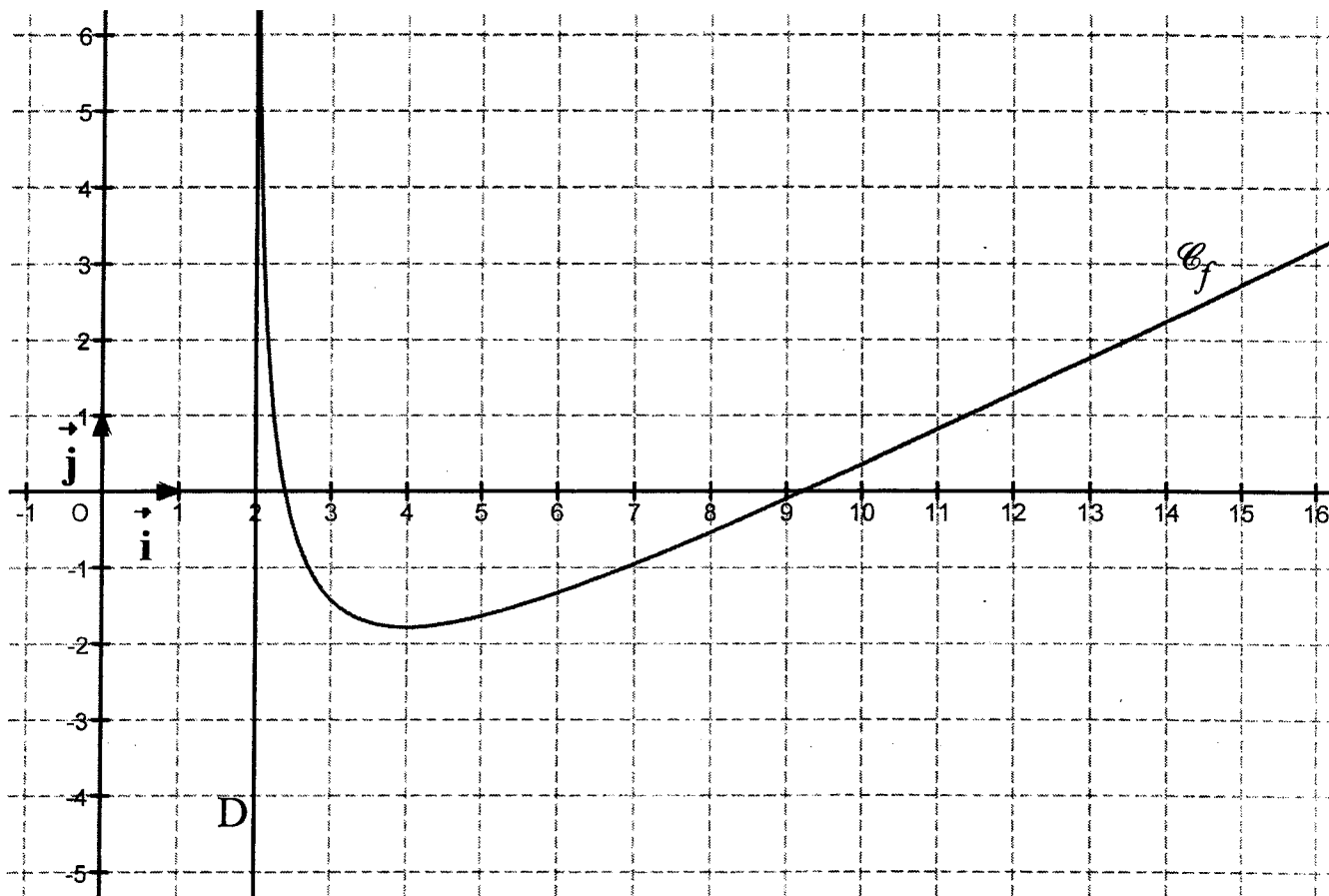
**Partie C : Calcul d'aire.**

1. On considère les fonctions  $h$  et  $H$  définies sur l'intervalle  $]2 ; +\infty[$  par
- $$h(x) = \ln\left(\frac{x-1}{x-2}\right) \text{ et } H(x) = (x-1)\ln(x-1) - (x-2)\ln(x-2).$$
- a) Montrer que la fonction  $H$  est une primitive de la fonction  $h$  sur l'intervalle  $]2 ; +\infty[$ .
- b) En déduire une primitive de la fonction  $f$  sur l'intervalle  $]2 ; +\infty[$ .
2. On considère le domaine  $\mathcal{D}$  du plan compris entre la courbe  $\mathcal{C}_f$ , l'axe des abscisses et les droites d'équation  $x=3$  et  $x=9$ .
- a) Hachurer le domaine  $\mathcal{D}$  sur le graphique de la feuille annexe.
- b) On note  $\mathcal{A}$  la mesure, en unités d'aire, de l'aire du domaine  $\mathcal{D}$ . Exprimer  $\mathcal{A}$  sous la forme d'une intégrale.
- c) Calculer la valeur exacte de  $\mathcal{A}$ , puis en donner une valeur approchée à  $10^{-1}$  près.

BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE			
Coefficient : 4	SESSION 2006	Durée : 4 heures	
SÉRIE : STI GÉNIE ÉLECTRONIQUE – GÉNIE ÉLECTROTECHNIQUE – GÉNIE OPTIQUE			ÉPREUVE : MATHÉMATIQUES
6 MAI3LR 1	Ce sujet comporte 6 pages	Page 5/6	

FEUILLE ANNEXE A REMETTRE AVEC LA COPIE.

Courbe de la fonction  $f$



<b>BACCALAURÉAT TECHNOLOGIQUE</b>			
Coefficient : 4	SESSION 2006	Durée : 4 heures	
SÉRIE : STI GÉNIE ÉLECTRONIQUE – GÉNIE ÉLECTROTECHNIQUE – GÉNIE OPTIQUE		ÉPREUVE : MATHÉMATIQUES	
6 MAI3LR 1	Ce sujet comporte 6 pages	Page 6/6	